

UR10

Prestazioni

Ripetibilità	±0.1 mm / ±0.0039 in (4 mils)
Gamma di temperatura ambiente	0-50°
Consumo di corrente	Min 90W, Tipico 250W, Max 500W
Funzionamento in collaborazione	15 funzioni di sicurezza avanzate regolabili. Funzione di sicurezza approvata TÜV NORD Collaudata in conformità con: EN ISO 13849:2008 PL d

Specifiche

Carico utile	10 kg / 22 lbs
Portata:	1300 mm / 51.2 in
Gradi di libertà	6 giunti rotanti
Programmazione	Interfaccia utente grafica Polyscope su schermo touch da 12 pollici con supporto

Movimento

Movimento assiale del braccio robotico	Raggio d'azione	Velocità massima
Base	± 360°	± 120°/Sec.
Spalla	± 360°	± 120°/Sec.
Gomito	± 360°	± 180°/Sec.
Polso 1	± 360°	± 180°/Sec.
Polso 2	± 360°	± 180°/Sec.
Polso 3	± 360°	± 180°/Sec.
Attrezzo tipico	1 m/Sec. / 39.4 in/Sec.	

Caratteristiche

Classificazione IP	IP54
Classe ISO Clean Room	5
Rumorosità	72dB
Posizione di installazione robot	Qualsiasi
Porte I/O	Ingresso digitale 2 Uscita digitale 2 Ingresso analogico 2 Uscita analogica 0
Alimentazione al tool	12 V/24 V 600 mA al tool

Corpo robot

Ingombro alla base	Ø190mm
Materiali	Alluminio, plastiche PP
Tipo di connettore Tool	M8
Lunghezza cavo di collegamento robot	6 mm / 236 in
Peso meccanica robot con cavo	28,9 kg / 63.7 lbs

QUADRO ELETTRICO

Caratteristiche

Classificazione IP	IP20
Classe ISO	6
Clean Room	
Rumorosità	<65dB(A)
Porte I/O	Ingresso digitale 16 Uscita digitale 16 Ingresso analogico 2 Uscita analogica 2

Alimentazione I/O:	24V 2A
Comunicazione	TCP/IP 100Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP

Fonte di alimentazione 100-240 VAC, 50-60 Hz

Gamma di temperatura ambiente 0-50°

Struttura

Dimensioni Quadro Elettrico 475mm x 423mm x 268mm / 18.7 x 16.7 x 10.6 in

Peso 17 kg / 37,5 lbs

Materiali Lamiera

TERMINALE DI PROGRAMMAZIONE

Caratteristiche

Classificazione IP IP20

Struttura

Materiali Alluminio, PP

Peso 1,5 kg

Lunghezza cavo 4,5 m / 177 in

